

УДК 517.95

**ПРО ІСНУВАННЯ СЛАБКОГО РОЗВ'ЯЗКУ  
МІШАНОЇ ЗАДАЧІ ДЛЯ МОДЕЛЬНОГО  
ПІВЛІНІЙНОГО ПАРАБОЛІЧНОГО РІВНЯННЯ  
ЗІ ЗМІННИМ СТЕПЕНЕМ НЕЛІНІЙНОСТІ**

**Олег БУГРІЙ**

*Львівський національний університет імені Івана Франка,  
бул. Університетська, 1, Львів, 79000  
e-mail: ol\_buhrii@i.ua*

Досліджено мішану задачу Діріхле для рівняння

$$u_t - \Delta u + g(x, t)|u|^{q(x, t)-2}u = f(x, t)$$

в циліндричній області. За умови  $1 < q_0 \leq q(x, t) \leq q^0 < 2$  доведено існування слабкого розв'язку цієї задачі.

*Ключові слова:* нелінійне параболічне рівняння, мішана задача, змінний показник нелінійності, узагальнені простори Лебега і Соболєва, слабкий розв'язок, функція Гріна.

**1. Вступ.** Нехай  $T > 0$ ,  $n \in \mathbb{N}$  – фіксовані числа,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  – обмежена область з гладкою межею  $\partial\Omega$ ,  $Q_{0,T} = \Omega \times (0, T]$ . Розглянемо задачу

$$u_t - \Delta u + g(x, t)|u|^{q(x, t)-2}u = f(x, t), \quad (x, t) \in Q_{0,T}, \quad (1)$$

$$u|_{\partial\Omega \times [0, T]} = 0, \quad (2)$$

$$u|_{t=0} = u_0(x), \quad (3)$$

де  $\Delta u = u_{x_1 x_1} + u_{x_2 x_2} + \dots + u_{x_n x_n}$  – оператор Лапласа, функції  $g, q, f, u_0$  задовольняють такі умови:

(G):  $g \in L^\infty(Q_{0,T})$ ;

(Q):  $q \in L^\infty(Q_{0,T})$ ,  $1 < q_0 \leq q(x, t) \leq q^0 < +\infty$ , де  $q_0 \equiv \operatorname{ess\ inf}_{(x,t) \in Q_{0,T}} q(x, t)$ ,

$$q^0 \equiv \operatorname{ess\ sup}_{(x,t) \in Q_{0,T}} q(x, t);$$

(UF):  $u_0 \in L^p(\Omega)$ ,  $f \in L^p(Q_{0,T})$ , де  $p > 1$ .

Мета нашої праці – довести існування слабкого узагальненого розв'язку задачі (1)–(3) при мінімальних обмеженнях на гладкість показника нелінійності – функції  $q$ .

Зауважимо таке: коли замість півлінійного рівняння (1) вивчати нелінійне рівняння

$$u_t - \sum_{i=1}^n (a_i(x, t)|u_{x_i}|^{q(x, t)-2} u_{x_i})_{x_i} = f(x, t), \quad (x, t) \in Q_{0,T}, \quad (4)$$

то розв'язність задачі (4), (2), (3) доведена в [1]. Зокрема, в теоремі 1 [1, с. 26] доведено таке: якщо  $q$  задовольняє умови **(Q)**,

$$|q(x, t) - q(x, t')| \leq \frac{A}{\ln \frac{1}{|t-t'|}} \quad \forall t, t' \in [0, T], \quad |t - t'| \leq \frac{1}{2}, \quad (5)$$

і умову (див. доведення теореми 1 [1, р. 41])  $q^0 < q_0 \frac{n+2}{n}$ , то існує єдиний  $W$ -розв'язок та існує єдиний  $H$ -розв'язок (див. [1]), крім того, вони обидва належать до  $C([0, T]; L^2(\Omega))$ . В теоремі 2 [1, р. 26] доведено таке: якщо виконуються умови **(Q)**,

$$|q(x, t) - q(y, \tau)| \leq \frac{A}{\ln \frac{1}{|x-y|+|t-\tau|}} \quad \forall (x, t), (y, \tau) \in Q_{0,T}, \quad |x - y| + |t - \tau| \leq \frac{1}{2}, \quad (6)$$

то  $W$ -розв'язок збігається з  $H$ -розв'язком.

Коли показник нелінійності  $q$  не залежить від  $t$ , таких жорстких умов на гладкість функції  $q$  накладати не треба (див., зокрема, зауваження 6.5 [2, с. 122]). У випадку, коли  $q = q(x)$  задовольняє лише умову **(Q)** та одну з двох умов:

$$q \in C(\bar{\Omega}), \quad (7)$$

або існують сталі  $s_j, s_j^*$  і відкриті множини  $\Omega_j \subset \Omega, j = \overline{1, m}$ , які складаються зі скінченної кількості компонент з ліпшицею границею такі, що

$$\begin{cases} \text{mes} \left( \Omega \setminus \bigcup_{1 \leq j \leq m} \Omega_j \right) = 0, \\ 1 = s_1 < s_2 < s_1^* < s_3 < s_2^* < \dots < s_{m-1} < s_{m-2}^* < n < s_m < s_{m-1}^* < s_m^* = +\infty, \\ s_j \leq q(x) \leq s_j^* \quad \text{майже для всіх } x \in \Omega_j, \quad j = \overline{1, m}, \\ s_k^* < R(s_k), \quad k = \overline{1, m-1}, \quad \text{де } R(r) = \begin{cases} \frac{nr}{n-r}, & 1 \leq r < n, \\ +\infty, & n \leq q. \end{cases} \end{cases} \quad (8)$$

то Ковачік О. в [3] довів методом Роте теорему існування розв'язку мішаної задачі для загального параболічного рівняння вищого порядку, яке у модельному випадку виглядає як (4) з функціями  $a_1, \dots, a_n$ , які не залежать від  $t$ . Наголосимо, що умова (6) у цьому разі не виникає.

Зрозуміло, що

$$(6) \iff (7) \iff (8).$$

Певним аналогом умови (8) є така умова:

$$q^0 < R(q_0), \quad (9)$$

де  $q_0, q^0$  взяті з **(Q)**, а функція  $R$  – з (8).

В [4] для  $q = q(x)$  за умов **(Q)**, (7) або **(Q)**, (8) доведено існування розв'язку задачі без початкових умов для рівняння (4) з  $a_1 \equiv 1, \dots, a_n \equiv 1, q_0 > 2$ , та відповідного рівняння вищого порядку. Випадок задачі без початкових умов для залежних від  $t$  коефіцієнтів рівняння (4) та його узагальнень досліджено в [5].

В [6] за умов **(Q)**, (7) або **(Q)**, (8) доведено існування та єдиність розв'язку мішаної задачі для системи рівнянь, яка у модельному випадку має вигляд (4) з  $q = q(x)$ , де

$$a_1, \dots, a_n \in C([0, T]; L^\infty(\Omega)), \quad q_0 < 2,$$

а також вигляд (1) з  $q = q(x)$ , де

$$g \in C([0, T]; L^\infty(\Omega)), \quad q_0 < 2.$$

Цей розв'язок, зокрема, належить до  $C([0, T]; L^2(\Omega))$ . Аналогічний результат для різних параболічних варіаційних нерівностей, що узагальнюють рівняння (1) та (4), отримано в [7], [8], [9].

У підрозділі 3 покажемо існування слабкого розв'язку задачі (1)-(3) за незначних обмежень на гладкість показника нелінійності  $q = q(x, t)$ , а саме лише за умови **(Q)** та  $q^0 \leq 2$ . Деякі допоміжні факти, які використано в підрозділі 3, містить другий підрозділ.

**2. Допоміжні результати.** Нехай  $X, Y$  – нормовані простори,  $A : X \rightarrow Y$ . Лінійний чи нелінійний оператор  $A$  називається цілком неперервним (див. [10, с. 229]), якщо він неперервний і переводить кожну обмежену множину з  $X$  в передкомпактну (див. [10, с. 154]) множину з  $Y$ .

Нагадаємо, що для лінійного оператора поняття обмеженості та неперервності є еквівалентними, але існують нелінійні обмежені оператори, що не є неперервними, та існують неперервні оператори, які не є обмеженими (див. задачу 4.4 [10, с. 149]).

**Зауваження 1.** Легко довести, що кожен (лінійний чи нелінійний) цілком неперервний оператор є обмеженим. Також зрозуміло таке: якщо  $A, B : X \rightarrow Y$  – цілком неперервні оператори,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , то оператор  $\alpha A + \beta B$  теж є цілком неперервним.

**Лема 1.** *Нехай  $X, Y, Z$  – банахові простори,  $A : Y \rightarrow Z$ ,  $B : X \rightarrow Y$ , взагалі кажучи, нелінійні оператори. Якщо  $A$  – цілком неперервний,  $B$  – неперервний обмежений, то композиція операторів  $A \circ B : X \rightarrow Z$  є цілком неперервним оператором.*

**Доведення.** Оскільки  $A$  є цілком неперервним, то оператор  $A$  – неперервний. Оскільки  $B$  – неперервний, то  $A \circ B$  – неперервний як композиція неперервних.

Нехай  $D$  – обмежена множина в  $X$ . Тоді  $B(D)$  є обмеженою множиною в  $Y$ , бо оператор  $B$  – обмежений. Тому  $A(B(D))$  є передкомпактною множиною в  $Z$ , бо оператор  $A$  – цілком неперервний. Отже,  $A \circ B$  – цілком неперервний.  $\square$

Тепер наведемо декілька прикладів.

Зрозуміло, що тотожно сталий оператор, тобто оператор  $C : X \rightarrow X$  такий, що

$$\exists y \in X \quad \forall x \in X : \quad Cx = y, \tag{10}$$

є нелінійним (при  $y \neq 0$ ) цілком неперервним оператором.

Нехай  $L^p(Q)$  – стандартний простір Лебега ([10, с. 66]), де  $Q \subset \mathbb{R}^m$ .

**Теорема 1.** (Теорема 7.2.7. [10, с. 203]). *Нехай  $Q$  – обмежена чи необмежена вимірна за Лебегом підмножина  $\mathbb{R}^m$ ,  $1 < p < \infty$ ,  $\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$ ,  $K : Q \times Q \rightarrow \mathbb{R}$  – вимірна функція,  $\mathcal{J}$  – лінійний інтегральний оператор вигляду*

$$(\mathcal{J}u)(y) = \int_Q K(y, z)u(z) dz, \quad y \in Q; \tag{11}$$

$$\|K\|_p \equiv \left\{ \int_Q \left( \int_Q |K(y, z)|^{p'} dz \right)^{\frac{p}{p'}} dy \right\}^{\frac{1}{p}}. \quad (12)$$

Якщо  $\|K\|_p < +\infty$ , то оператор  $\mathcal{J}$  діє з простору  $L^p(Q)$  в  $L^p(Q)$  та є цілком неперервним.

Зрозуміло, що умова (12) означає таке:  $K \in L^p(Q; L^{p'}(Q))$ .

**Зауваження 2.** Використовуючи нерівність Гельдера, одержимо

$$\begin{aligned} \|\mathcal{J}u; L^p(Q_{0,T})\|^p &= \int_Q \left| \int_Q K(y, z)u(z) dz \right|^p dy \leq \\ &\leq \int_Q \left| \left( \int_Q |K(y, z)|^{p'} dz \right)^{\frac{1}{p'}} \left( \int_Q |u(z)|^p dz \right)^{\frac{1}{p}} \right|^p dy = \|K\|_p^p \cdot \|u; L^p(Q_{0,T})\|^p. \end{aligned}$$

Тому у разі виконання умов і позначень теореми 1 отримаємо оцінку

$$\|\mathcal{J}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq \|K\|_p \cdot \|u; L^p(Q_{0,T})\|. \quad (13)$$

Ми користуватимемося таким твердженням, яке вперше отримали в [11].

**Теорема 2.** (Теорема Шаудера про нерухому точку [10, с. 229]). Нехай  $X$  – банахів простір,  $A : X \rightarrow X$  – цілком неперервний оператор,  $M \subset X$  – непорожня замкнена обмежена оточена множина. Якщо  $A : M \rightarrow M$ , то відображення  $A$  має нерухомі точки.

Тепер нагадаємо деякі факти з теорії рівнянь з частинними похідними. Розглянемо рівняння

$$u_t - \Delta u = h(x, t), \quad (x, t) \in Q_{0,T}. \quad (14)$$

**Означення 1.** ([12, с. 1118]). Функція  $G = G(x, t, \xi, s)$ ,  $x, \xi \in \Omega$ ,  $t > s \geq 0$ , називається функцією Гріна першої мішаної задачі для параболічного рівняння (14), якщо для всіх  $(y, s) \in Q_{0,T}$  вона задовільняє однорідне рівняння (14) та країову умову (2) за змінними  $x \in \Omega$ ,  $t > s \geq 0$ , і для кожної функції  $\varphi \in C(\overline{\Omega})$  виконується рівність

$$\lim_{t \rightarrow s+0} \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) \varphi(\xi) d\xi = \varphi(x).$$

Якщо функції  $u_0$ ,  $h$  досить гладкі, то відомо таке: задача (14), (2), (3) має єдиний розв'язок, який має вигляд (див. [12, с. 1118])

$$u(x, t) = \int_{\Omega} G(x, t, \xi, 0) \varphi(\xi) d\xi + \int_0^t \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) h(\xi, s) d\xi ds, \quad (x, t) \in Q_{0,T}. \quad (15)$$

Крім того, функція Гріна задовільняє (див. [13, с. 314, 316]) оцінку

$$0 \leq G(x, t, \xi, s) \leq M_1 (t-s)^{-\frac{n}{2}} e^{-M_2 \frac{|x-\xi|^2}{t-s}}. \quad (16)$$

Властивості функцій Гріна загальних параболічних задач досліджували, зокрема, в [14], [15], [16]. Якщо функції  $u_0$ ,  $h$  не мають достатньої гладкості, то рівність (15)

можна взяти за означення слабкого розв'язку задачі (14), (2), (3) (див., наприклад, [17], [18]).

Використаємо ці факти для одержання додаткової інформації про властивості функції  $G$ . Наведені далі леми, мабуть, не є новим результатом. Авторові статті ці твердження не вдалося знайти у доступній літературі.

**Лема 2.** *Нехай  $r \in [1, +\infty)$  – фіксоване число,  $G$  – вимірна функція, для якої виконується оцінка (16),*

$$J_r(x, t, s) = \int_{\Omega} |G(x, t, \xi, s)|^r d\xi, \quad \widehat{J}_r(\xi, t, s) = \int_{\Omega} |G(x, t, \xi, s)|^r dx, \quad (17)$$

$x, \xi \in \Omega$ ,  $0 \leq s < t$ . Тоді існує така стала  $C(r) > 0$ , що

$$0 \leq J_r(x, t, s) \leq \frac{C(r)}{(t-s)^{\frac{n}{2}(r-1)}}, \quad 0 \leq \widehat{J}_r(\xi, t, s) \leq \frac{C(r)}{(t-s)^{\frac{n}{2}(r-1)}}. \quad (18)$$

*Доведення.* Використовуючи оцінку (16) та збільшивши область інтегрування з  $\Omega$  до  $\mathbb{R}^n$ , одержимо

$$0 \leq J_r \leq \frac{M_1^r}{(t-s)^{r\frac{n}{2}}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-M_2 r \frac{|x-\xi|^2}{t-s}} d\xi.$$

Зробивши заміну змінних  $\xi \rightsquigarrow \eta$ , де  $\xi = x + \sqrt{\frac{t-s}{M_2 r}} \eta$ ,  $d\xi = (\sqrt{\frac{t-s}{M_2 r}})^n d\eta$ , одержимо

$$J_r \leq \frac{M_1^r}{(t-s)^{r\frac{n}{2}}} \int_{\mathbb{R}^n} \frac{(t-s)^{\frac{n}{2}}}{(M_2 r)^{\frac{n}{2}}} e^{-|\eta|^2} d\eta = \frac{C(r)}{(t-s)^{\frac{n}{2}(r-1)}},$$

де  $C(r) = M_1^r (\frac{\pi}{M_2 r})^{\frac{n}{2}}$ . Другу оцінку з (18) з тією самою сталою  $C(r)$  отримуємо аналогічно. Лему доведено.  $\square$

*Зауваження 3.* Нехай  $p, p' \in (1, +\infty)$  – такі числа, що  $\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$ . Тоді

$$p' < 1 + \frac{2}{n} \Leftrightarrow \frac{p}{p-1} < \frac{n+2}{n} \Leftrightarrow pn < pn - n + 2p - 2 \Leftrightarrow p > 1 + \frac{n}{2}. \quad (19)$$

**Лема 3.** *Нехай  $G$  – вимірна функція, для якої виконується оцінка (16),  $\mathcal{J}$  – лінійний інтегральний оператор, визначений формулою*

$$(\mathcal{J}z)(x, t) = \int_0^t \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) z(\xi, s) d\xi ds, \quad (x, t) \in Q_{0,T}. \quad (20)$$

*Якщо  $p > 1 + \frac{n}{2}$ , то оператор  $\mathcal{J} : L^p(Q_{0,T}) \rightarrow L^p(Q_{0,T})$  є цілком неперервним (тому обмеженим і неперервним оператором).*

*Доведення.* Нехай виконуються припущення леми,  $p, p'$  – числа з зауваження 3. Враховуючи позначення теореми 1 та леми 2 з  $r = p'$ , отримаємо

$$\|G\|_p^p \equiv \int_{Q_{0,T}} \left( \int_{Q_{0,t}} |G(x, t, \xi, s)|^{p'} d\xi ds \right)^{\frac{p}{p'}} dx dt = \int_0^T dt \int_{\Omega} \left( \int_0^t J_{p'}(x, t, s) ds \right)^{\frac{p}{p'}} dx.$$

Тепер зауважимо, що при  $\beta < 1$  виконується очевидна рівність

$$\int_0^t \frac{ds}{(t-s)^\beta} = \left[ -\frac{(t-s)^{1-\beta}}{1-\beta} \right]_{s=0}^{s=t} = \frac{t^{1-\beta}}{1-\beta}. \quad (21)$$

Тому з оцінок (18) одержимо

$$\|G\|_p^p \leq \int_0^T dt \int_{\Omega} \left( \int_0^t \frac{C(r)}{(t-s)^{\frac{n}{2}(p'-1)}} ds \right)^{\frac{p}{p'}} dx = \int_0^T dt \int_{\Omega} \left( C(r) \frac{t^{1-\frac{n}{2}(p'-1)}}{1-\frac{n}{2}(p'-1)} \right)^{\frac{p}{p'}} dx = C_1,$$

де  $C_1 > 0$  – стала, бо останній інтеграл не має особливостей та виконується (див. (19) і умови леми) умова  $\frac{n}{2}(p'-1) < 1$ . Отож, твердження нашої леми випливає з теореми 1 для функції  $K$  спеціального вигляду.  $\square$

**Наслідок 1.** Якщо  $p > 1 + \frac{n}{2}$ , то з нерівності (13) та доведення леми 3 випливає існування такої сталої  $\mathcal{M}_p > 0$ , що для всіх  $z \in L^p(Q_{0,T})$  виконується оцінка

$$\|\mathcal{J}z; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{M}_p \|z; L^p(Q_{0,T})\|. \quad (22)$$

Тепер нагадаємо декілька оцінок.

**Зauważення 4.** Якщо  $q \in (1, 2]$ , то для всіх  $r, s \in \mathbb{R}$  виконуються оцінки

$$0 \leq (|r|^{q-2}r - |s|^{q-2}s)(r-s) \leq 2^{2-q}|r-s|^q, \quad (23)$$

$$|||r|^{q-2}r - |s|^{q-2}s| \leq 2^{2-q}|r-s|^{q-1}. \quad (24)$$

При розгляді рівнянь зі змінними показниками нелінійності виникає потреба працювати з узагальненими просторами Лебега, які вперше введено у [19] (деякі властивості цих просторів вивчено у [20], [21], [22], [23]). Ми використовуватимемо техніку отримання деяких оцінок у цих просторах. Тому нагадаємо, що узагальненим простором Лебега  $L^{q(x,t)}(Q_{0,T})$  називається множина вимірних за Лебегом функцій  $v : Q_{0,T} \rightarrow \mathbb{R}^1$ , для яких  $\rho_q(v, Q_{0,T}) < +\infty$ , де  $\rho_q(v, Q_{0,T}) = \int_{Q_{0,T}} |v(x,t)|^{q(x,t)} dxdt$ . За виконання умови **(Q)** цей простір є ([20, с. 599, 600]) рефлексивним банаховим простором стосовно норми Люксембурга

$$\|v; L^{q(x,t)}(Q_{0,T})\| = \inf\{\lambda > 0 : \rho_q(v/\lambda, Q_{0,T}) \leq 1\}.$$

Крім того, виконуються неперервні вкладення  $L^{q(x,t)}(Q_{0,T}) \hookrightarrow L^{r(x,t)}(Q_{0,T})$ , якщо  $q(x,t) \geq r(x,t)$  (див. [20, с. 599-600]).

**Зauważення 5.** (Лема 1 [22, с. 168], зауваження 3.1 [9, с. 453]). Нехай функція  $q$  задовольняє умову **(Q)**,

$$S_q(s) = \begin{cases} s^{q_0}, & s \in [0, 1], \\ s^{q^0}, & s > 1, \end{cases} \quad S_{1/q}(s) = \begin{cases} s^{1/q^0}, & s \in [0, 1], \\ s^{1/q_0}, & s > 1, \end{cases}$$

де стали  $q_0, q^0$  взяті з **(Q)**. Тоді:

- 1)  $\|v; L^{q(x,t)}(Q_{0,T})\| \leq S_{1/q}(\rho_q(v, Q_{0,T}))$  при  $\rho_q(v, Q_{0,T}) < \infty$ ;
- 2)  $\rho_q(v, Q_{0,T}) \leq S_q(\|v; L^{q(x,t)}(Q_{0,T})\|)$  при  $\|v; L^{q(x,t)}(Q_{0,T})\| < \infty$ .

Зараз нагадаємо узагальнену нерівність Гельдера (див. [21, с. 175]): для всіх функцій  $u \in L^{q(x,t)}(Q_{0,T})$  та  $v \in L^{q'(x,t)}(Q_{0,T})$ , де  $1/q(x,t) + 1/q'(x,t) = 1$ ,

$$\int_{Q_{0,T}} |uv| dxdt \leq 2\|u; L^{q(x,t)}(Q_{0,T})\| \cdot \|v; L^{q'(x,t)}(Q_{0,T})\|. \quad (25)$$

Далі доведемо деякі елементарні властивості оператора Немицького спеціального вигляду.

**Лема 4.** *Нехай виконуються умови  $(G)$ ,  $(Q)$  зі сталою  $q^0 < 2$ ,  $\mathcal{N}$  – оператор Немицького, визначений формулou*

$$(\mathcal{N}z)(x,t) = g(x,t)|z(x,t)|^{q(x,t)-2}z(x,t), \quad (x,t) \in Q_{0,T}. \quad (26)$$

Тоді для кожного числа  $p \in [1, +\infty)$  оператор  $\mathcal{N} : L^p(Q_{0,T}) \rightarrow L^p(Q_{0,T})$  є обмеженим і неперервним. Крім того, існує стала  $\mathcal{N}_p > 0$  така, що для всіх  $u, v \in L^p(Q_{0,T})$  виконуються оцінки

$$\|\mathcal{N}u - \mathcal{N}v; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{N}_p \left\{ S_{1/h} \left( \|u - v; L^p(Q_{0,T})\|^p \right) \right\}^{1/p}, \quad (27)$$

$$\|\mathcal{N}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{N}_p \left\{ S_{1/h} \left( \|u; L^p(Q_{0,T})\|^p \right) \right\}^{1/p}, \quad (28)$$

де  $S_{1/h}$  – неперервна монотонно зростаюча функція з зауваження 5.

*Доведення.* Доведемо спершу оцінку (27). Візьмемо довільні функції  $u, v \in L^p(Q_{0,T})$ . З нерівності (24) та умови **(G)** отримаємо

$$\begin{aligned} \|\mathcal{N}u - \mathcal{N}v; L^p(Q_{0,T})\|^p &\leq C_2 \int_{Q_{0,T}} \left| |u(x,t)|^{q(x,t)-2}u(x,t) - |v(x,t)|^{q(x,t)-2}v(x,t) \right|^p dxdt \leq \\ &\leq C_2 \int_{Q_{0,T}} 2^{p(2-q(x,t))} |u(x,t) - v(x,t)|^{(q(x,t)-1)p} dxdt \leq \\ &\leq C_2 2^{p(2-q_0)} \int_{Q_{0,T}} |u(x,t) - v(x,t)|^{p(q(x,t)-1)} dxdt. \end{aligned}$$

Тоді з узагальненої нерівності Гельдера (25) для функції  $h(x,t) = \frac{1}{q(x,t)-1}$  замість  $q(x,t)$  ( $h > 1$  при  $q < 2$ ) отримаємо

$$\|\mathcal{N}u - \mathcal{N}v; L^p(Q_{0,T})\|^p \leq C_2 2^{p(2-q_0)} 2\|1; L^{h'(x,t)}(Q_{0,T})\| \times$$

$$\times \| |u - v|^{p(q(x,t)-1)}; L^{h(x,t)}(Q_{0,T})\| = C_3 \| |u - v|^{p(q(x,t)-1)}; L^{h(x,t)}(Q_{0,T})\|, \quad (29)$$

де функція  $h'$  така, що  $\frac{1}{h(x,t)} + \frac{1}{h'(x,t)} = 1$  майже скрізь в  $Q_{0,T}$ , стала  $C_3$  не залежить від  $u, v$ . Тепер скористаємося оцінками з зауваження 5

$$\| |u - v|^{p(q(x,t)-1)}; L^{h(x,t)}(Q_{0,T})\| \leq S_{1/h}(\rho_h(|u - v|^{p(q(x,t)-1)}, Q_{0,T})) =$$

$$= S_{1/h} \left( \int_{Q_{0,T}} \left[ |u - v|^{\frac{p}{h(x,t)}} \right]^{h(x,t)} dxdt \right) = S_{1/h} \left( \int_{Q_{0,T}} |u - v|^p dxdt \right) =$$

$$= S_{1/h} \left( \|u - v; L^p(Q_{0,T})\|^p \right).$$

Тому з (29) одержимо (27).

З (27) для  $v = 0$  та очевидної рівності  $\mathcal{N}0 = 0$  одержимо (28).

З оцінки (28) випливає, що оператор  $\mathcal{N}$  діє з  $L^p(Q_{0,T})$  в  $L^p(Q_{0,T})$ , зокрема він є обмеженим, бо  $S_{1/h}$  – неперервна і монотонно зростаюча функція.

З оцінки (27) та того, що  $S_{1/h}$  – неперервна і монотонно зростаюча функція випливає неперервність оператора Немицького, якщо  $u^m \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} u$  в  $L^p(Q_{0,T})$ , то

$$\|\mathcal{N}u^m - \mathcal{N}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{N}_p \left\{ S_{1/h} \left( \|u^m - u; L^p(Q_{0,T})\|^p \right) \right\}^{1/p} \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} 0.$$

Лему доведено.  $\square$

**3. Основний результат.** Повернемося до задачі (1)-(3). Спершу подамо означення її розв'язку.

**Означення 2.** Слабким розв'язком задачі (1)-(3) називатимемо таку функцію  $u \in L^p(Q_{0,T})$ , яка майже для всіх  $(x, t) \in Q_{0,T}$  задовільняє рівність

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \int_{\Omega} G(x, t, \xi, 0) u_0(\xi) d\xi + \int_0^t \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) f(\xi, s) d\xi ds - \\ &- \int_0^t \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) g(\xi, s) |u(\xi, s)|^{q(\xi, s)-2} u(\xi, s) d\xi ds, \end{aligned} \quad (30)$$

де  $G$  – функція Гріна першої мішаної задачі для рівняння (14).

Сформулюємо і доведемо таку теорему.

**Теорема 3.** Якщо виконуються умови **(G)**, **(Q)** зі сталою  $1 < q^0 < 2$ , **(UF)** зі сталою  $p \in (1 + \frac{n}{2}, +\infty)$ , то задача (1)-(3) має слабкий розв'язок.

**Доведення.** Визначимо оператори  $\mathcal{K}$ ,  $\mathcal{N}$ ,  $\mathcal{J}$ ,  $\mathcal{A}$  так:  $\mathcal{K}$  – тодіжно сталий (див. (10)) оператор,

$$(\mathcal{K}z)(x, t) = \int_{\Omega} G(x, t, \xi, 0) u_0(\xi) d\xi + \int_0^t \int_{\Omega} G(x, t, \xi, s) f(\xi, s) d\xi ds; \quad (31)$$

$\mathcal{N}$  – нелінійний оператор Немицького з (26),  $\mathcal{J}$  – лінійний інтегральний оператор з (20),  $\mathcal{A}$  – комбінація операторів  $\mathcal{K}$ ,  $\mathcal{N}$ ,  $\mathcal{J}$ , а саме

$$\mathcal{A} = \mathcal{K} - \mathcal{J} \circ \mathcal{N}. \quad (32)$$

Враховуючи введені позначення, рівність (30) набуде вигляду

$$u = \mathcal{A}u, \quad (33)$$

тобто доведення існування слабкого розв'язку задачі (1)-(3) звелося до відшукування нерухомої точки оператора  $\mathcal{A}$ . Доведемо виконання умов теореми Шаудера.

1) З теореми 1 та лем 2, 3 випливає, що  $\mathcal{K}$  діє з  $L^p(Q_{0,T})$  в  $L^p(Q_{0,T})$ . Аналогічно як оцінку (13) одержимо

$$\|\mathcal{K}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{L}_1 \|u_0; L^p(\Omega)\| + \mathcal{L}_2 \|f; L^p(Q_{0,T})\|, \quad u \in L^p(Q_{0,T}), \quad (34)$$

де  $\mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2 > 0$  – деякі сталі. Як ми зазначали, totожно сталий оператор цілком неперервний.

2) З леми 4 випливає, що  $\mathcal{N}: L^p(Q_{0,T}) \rightarrow L^p(Q_{0,T})$  – неперервний і обмежений оператор. Крім того, одержали оцінки (27), (28).

Лема 3 і накладені на  $p$  умови доводять, що оператор  $\mathcal{J}: L^p(Q_{0,T}) \rightarrow L^p(Q_{0,T})$  є цілком неперервним і обмеженим. Крім того, отримали оцінку (22).

З леми 1 та отриманих властивостей операторів  $\mathcal{N}$ ,  $\mathcal{J}$  одержимо, що  $\mathcal{J} \circ \mathcal{N}$  цілком неперервний, як композиція цілком неперервного і неперервного та обмеженого операторів (див., також, [24, с. 235-236]). Отже,  $\mathcal{A}$  цілком неперервний як сума цілком неперервних операторів  $\mathcal{K}$  і  $\mathcal{J} \circ \mathcal{N}$  (див. зауваження 1).

3) Зафіксуємо довільне мале  $\varepsilon \in (0, \min\{\frac{1}{2}, 2-q^0\})$ , де  $q^0 \in (1, 2)$  – стала з умови (Q). Тоді  $\varepsilon < \frac{1}{2}$ , тобто  $1 - 2\varepsilon > 0$ . Крім того,  $\varepsilon < 2 - q^0$ , тому  $2 - q^0 - \varepsilon > 0$ .

Нехай  $R > 0$  – таке велике число, що

$$R^\varepsilon \geq \max\{\|u_0; L^p(\Omega)\|, \|f; L^p(Q_{0,T})\|, \mathcal{M}_p, \mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2, 1\}, \quad \frac{2}{R^{1-2\varepsilon}} + \frac{\mathcal{N}_p}{R^{2-q^0-\varepsilon}} \leq 1, \quad (35)$$

де  $\mathcal{M}_p$  – стала з (22),  $\mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2$  – сталі з (34),  $\mathcal{N}_p$  – стала з (28),

$$B_R = \{u \in L^p(Q_{0,T}) \mid \|u; L^p(Q_{0,T})\| \leq R\}.$$

Доведемо, що  $\mathcal{A}: B_R \rightarrow B_R$ . Приймемо  $u \in B_R$ . З оцінок (22), (34), (28), монотонності функції  $S_{1/h}$  та вибору  $R$  і  $u$  отримаємо

$$\begin{aligned} \|\mathcal{A}u; L^p(Q_{0,T})\| &\leq \|(\mathcal{K} - \mathcal{J} \circ \mathcal{N})(u); L^p(Q_{0,T})\| \leq \|\mathcal{K}u; L^p(Q_{0,T})\| + \|\mathcal{J}(\mathcal{N}u); L^p(Q_{0,T})\| \leq \\ &\leq \|\mathcal{K}u; L^p(Q_{0,T})\| + \mathcal{M}_p \|\mathcal{N}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq \mathcal{L}_1 \|u_0; L^p(\Omega)\| + \mathcal{L}_2 \|f; L^p(Q_{0,T})\| + \\ &+ \mathcal{M}_p \mathcal{N}_p \left\{ S_{1/h} \left( \|u; L^p(Q_{0,T})\|^p \right) \right\}^{\frac{1}{p}} \leq 2R^{2\varepsilon} + R^\varepsilon \mathcal{N}_p \left\{ S_{1/h} (R^p) \right\}^{\frac{1}{p}}. \end{aligned}$$

Оскільки  $R > 1$ , то з означення функції  $S_{1/h}$  одержимо

$$S_{1/h}(R^p) = (R^p)^{\frac{1}{\text{ess inf } h(x,t)}} = (R^p)^{\frac{1}{\text{ess inf } \frac{1}{q(x,t)-1}}} = (R^p)^{\frac{1}{q^0-1}} = R^{p(q^0-1)}.$$

Тому з вибору  $R$  отримаємо оцінку

$$\|\mathcal{A}u; L^p(Q_{0,T})\| \leq 2R^{2\varepsilon} + \mathcal{N}_p R^{\varepsilon+q^0-1} = \left( \frac{2}{R^{1-2\varepsilon}} + \frac{\mathcal{N}_p}{R^{2-q^0-\varepsilon}} \right) R \leq R.$$

Отже,  $\mathcal{A}: B_R \rightarrow B_R$ . В пункті 2 ми нагадали, що цей оператор цілком неперервний. Тому  $\mathcal{A}$  задовільняє умови теореми Шаудера. Отож, існує  $u \in L^p(Q_{0,T})$  – нерухома точка оператора  $\mathcal{A}$  і слабкий розв'язок задачі (1)-(3).  $\square$

**Зауваження 6.** Користуючись методом монотонності, за умови  $g(x, t) \geq 0$  стандартно отримуємо єдиність узагальненого розв'язку  $u$  задачі (1)-(3) в класі функцій  $L^2(0, T; H_0^1(\Omega)) \cap C([0, T]; L^2(\Omega))$  (зазначимо, що належність цьому простору розв'язку  $u$  з теореми 1 ми тут не стверджуємо).

*Зauważення 7.* Результати теореми 1 можна поширити на другу і третю мішані задачі для рівняння (1) та його узагальнень.

**4. Висновки.** Знайдено умови існування слабкого розв'язку першої мішаної задачі для півлінійного параболічного рівняння (1) зі змінним степенем нелінійності. Цей ступінь задовільняє лише умову **(Q)**.

#### Список використаної літератури

1. Алхутов Ю.А. Параболические уравнения с переменным порядком нелинейности / Алхутов Ю.А., Антонцев С.Н., Жиков В.В. // Збірник праць Ін-ту математики НАН України. – 2009. – Т. 6, № 1. – С. 23-50.
2. Zhikov V.V. Lemmas on compensated compactness in elliptic and parabolic equations / Zhikov V.V., Pastukhova S.E. // Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics. – 2010. – Vol. 270. – P. 104–131.
3. Kováčik O. Parabolic equations in generalized Sobolev spaces  $W^{k,p(x)}$  / Kováčik O. // Fasciculi Mathematici. – 1995. – №25. – P. 87-94.
4. Бокало М.М. Про властивості розв'язків задачі без початкових умов для рівнянь, що узагальнюють рівняння політропної фільтрації / Бокало М.М., Сікорський В.М. // Вісн. Львів. ун-ту. Сер. мех.-мат. – 1998. – Вип. 51. – С. 85-98.
5. Бокало М.М. Про коректність задачі Фур'є для нелінійних параболічних рівнянь вищих порядків зі змінними показниками нелінійності / Бокало М.М., Паучок І.Б. // Матем. студії. – 2006. – Т. 24, № 1. – С. 25-48.
6. Бугрій О. Мішана задача для параболічного рівняння, яке узагальнює рівняння політропної фільтрації / Бугрій О., Лавренюк С. // Вісн. Львів ун-ту. Сер. мех.-мат. – 2000. – Вип. 56. – С.33-43.
7. Бугрій О.М. Параболічна варіаційна нерівність, що узагальнює рівняння політропної фільтрації / Бугрій О.М., Лавренюк С.П. // Укр. мат. журн. – 2001. – Т. 53, №7. – С. 867-878.
8. Buhrii O.M. Uniqueness of solutions of the parabolic variational inequality with variable exponent of nonlinearity / Buhrii O.M., Mashiyev R.A. // Nonlinear Analysis: Theory, Methods and Appl. – 2009. – Vol. 70, №6. – P. 2335-2331.
9. Mashiyev R.A. Existence of solutions of the parabolic variational inequality with variable exponent of nonlinearity / Mashiyev R.A., Buhrii O.M. // J. Math. Anal. Appl. – 2011. – Vol. 377. – P. 450-463.
10. Хамсон В. Приложения функционального анализа и теории операторов / Хамсон В., Пим Дж. – М.: Мир, 1983.
11. Schauder J. Der Fixpunktsatz in Funftionalraumen / Schauder J. // Studia Mathematica (Lwow). – 1930. – Vol. 2. – P. 171-180.
12. Математическая энциклопедия. В 5 т. / гл. ред. И. М. Виноградов, Т. 1. – М.: Советская энциклопедия, 1984. — 1140 с.
13. Соболевский П.Е. Оценки функции Грина уравнений в частных производных второго порядка параболического типа / Соболевский П.Е. // Докл. АН СССР. – 1961. – Т. 138, №2. – С. 313-316.
14. Эйдельман С.Д. Параболические системы. / Эйдельман С.Д. – М., 1964.
15. Ивасишен С.Д. Матрицы Грина параболических граничных задач / Ивасишен С.Д. – К.: Вища шк., 1990.
16. Матийчук М.И. О параболических системах с коэффициентами, удовлетворяющими условию Дини / Матийчук М.И., Эйдельман С.Д. // Докл. АН СССР. – 1965. – Т. 165. – С. 482-485.

17. Лопушанская Г.П. О решении с помощью матрицы Грина параболеской граничной задачи в пространстве обобщенных функций / Лопушанская Г.П. // Укр. мат. журн. – 1986. – Т. 38, №6. – С. 795–798.
18. Agase S.B. Existence of mild solutions of semilinear differential equations in Banach spaces / Agase S.B., Raghavendra V. // Indian J. Pure Appl. Math. – 1990. – Vol. 21 (9). – P. 813–821.
19. Orlicz W. Über Konjugierte Exponentenfolgen / Orlicz W. // Studia Mathematica (Lwow). – 1931. – Vol. 3. – P. 200–211.
20. Kováčik O. On spaces  $L^{p(x)}$  and  $W^{1,p(x)}$  / Kováčik O., Rakosník J. // Czechoslovak Math. J. – 1991. – 41 (116). – P. 592–618.
21. Fan X. Existence and multiplicity of solutions for  $p(x)$ -Laplacian equations in  $\mathbb{R}^n$  / Fan X., Han X. // Nonlinear Analysis. – 2004. – Vol. 59. – P. 173–188.
22. Бугрій О.М. Скінченість часу стабілізації розв'язку нелінійної параболічної варіаційної нерівності зі змінним степенем нелінійності / Бугрій О.М. // Матем. студії. – 2005. – Т. 24, №2. – С. 167–172.
23. Бугрій О. Мішана задача для нелінійного рівняння третього порядку в узагальнених просторах Соболєва / Бугрій О., Доманська Г., Процах Н. // Вісн. Львів. ун-ту. Сер. мех.-мат. – 2005. – Вип. 64. – С. 44–61.
24. Красносельський М.А. Випуклые функции и пространства Орлича / Красносельський М.А., Рутицкий Я.Б. – М., 1958.

Стаття: надійшла до редакції 11.11.2011  
прийнята до друку 12.12.2011

**ON EXISTENCE OF THE MILD SOLUTION  
OF THE INITIAL-BOUNDARY VALUE PROBLEM  
FOR MODEL SEMILINEAR PARABOLIC EQUATION  
WITH VARIABLE EXPONENT OF NONLINEARITY**

Oleh BUHRII

*Ivan Franko National University of Lviv,  
Universytets'ka Str., 1, Lviv, 79000  
e-mail: ol\_buhrii@i.ua*

The initial-boundary value Dirichlet problem for equation

$$u_t - \Delta u + g(x, t)|u|^{q(x,t)-2}u = f(x, t)$$

in cylinder domain is considered. If condition  $1 < q_0 \leq q(x, t) \leq q^0 < 2$  is satisfied, then the existence of the mild solution of this problem is proved.

*Key words:* nonlinear parabolic equation, initial-boundary value problem, variable exponent of nonlinearity, generalized Lebesgue and Sobolev spaces, mild solution, Green's function.

**О СУЩЕСТВОВАНИИ СЛАБОГО РЕШЕНИЯ  
СМЕШАННОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ МОДЕЛЬНОГО  
ПАРАБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ  
С ПЕРЕМЕННЫМ СТЕПЕНЕМ НЕЛИНЕЙНОСТИ**

**Олег БУГРИЙ**

*Львовский национальный университет имени Ивана Франко,  
ул. Университетская, 1, Львов, 79000  
e-mail: ol\_buhrii@i.ua*

Исследовано смешаную задачу Дирихле для уравнения

$$u_t - \Delta u + g(x, t)|u|^{q(x, t)-2}u = f(x, t)$$

в цилиндрической области. При условии  $1 < q_0 \leq q(x, t) \leq q^0 < 2$  доказано существование слабого решения этой задачи.

*Ключевые слова:* нелинейное параболическое уравнение, смешаная задача, переменный степень нелинейности, обобщённые пространства Лебега и Соболева, слабое решение, функция Грина.