

УДК 517.95, 511.2

## ДВОТОЧКОВА ЗАДАЧА ДЛЯ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНОГО РІВНЯННЯ З ЧАСТИННИМИ ПОХІДНИМИ ДРУГОГО ПОРЯДКУ ТИПУ ЕЙЛЕРА

Володимир ІЛЬКІВ, Ярослав СЛОНЬОВСЬКИЙ

Національний університет “Львівська політехніка”,  
бул. Степана Бандери, 12, 79000, м. Львів  
e-mail: [yaroslav.o.slonovskyi@lpnu.ua](mailto:yaroslav.o.slonovskyi@lpnu.ua)

Розглянуто двоточкову задачу для рівнянь із частинними похідними другого порядку з коефіцієнтами залежними лише від часової змінної (рівняння типу Ейлера). Така задача некоректна, а її розв'язність пов'язана з проблемою малих знаменників. Визначено достатні умови існування та єдиності розв'язку, які отримано на підставі оцінок знизу малих знаменників.

*Ключові слова:* рівняння з частинними похідними, двоточкова задача, проблема малих знаменників, некоректні задачі.

### 1. Вступ

Двоточкові крайові задачі для рівнянь і систем рівнянь із частинними похідними вивчали у багатьох працях (див., наприклад, [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16]), оскільки такі задачі є моделями багатьох фізичних процесів. Зокрема, у працях [1, 2, 3, 4, 8, 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 16] вивчено двоточкові задачі для рівнянь із частинними похідними на торі. Дослідження розв'язності цих задач пов'язане з проблемою малих знаменників, для оцінок знизу яких використано метричний підхід [8] і результати метричної теорії чисел. У [4, 5, 6] застосовано диференціально-символьний метод та апарат алгебри псеводиференціальних операторів для побудови у необмежених областях розв'язків двоточкових задач для рівнянь із частинними похідними.

Ця праця є продовженням досліджень, розпочатих раніше у [15], на випадок рівнянь зі змінними коефіцієнтами типу Ейлера. У ній визначено умови розв'язності двоточкової задачі за змінною  $t$  у класах функцій, періодичних за  $x$ , для рівнянь,

---

2020 Mathematics Subject Classification: 35C10, 35M12

© Ільків, В., Слоньовський, Я., 2021

коєфіцієнти яких є многочленами за  $t$ . Уперше для рівнянь зі змінними за  $t$  коефіцієнтами доведено, що такі умови виконуються для майже всіх (стосовно міри Лебега) векторів, утворених із коефіцієнтів рівняння. Цей результат доповнює результат праці [15], де отримано умови коректності двоточкової задачі для майже всіх (стосовно міри Лебега) векторів, складених із вузлів інтерполяції.

В області  $[t^-, t^+] \times \Omega_{2\pi}^p$ , де  $\Omega_{2\pi}^p$  —  $p$ -вимірний тор,  $p \in \mathbb{N}$ ,  $0 < t^- < t^+ < +\infty$ , розглядається задача

$$(1) \quad [t^2 \partial_t^2 + ta(\partial_x) \partial_t + b(\partial_x)] u(t, x) = 0, \quad (t, x) \in (0, \infty) \times \Omega_{2\pi}^p,$$

де

$$(2) \quad a(\partial_x) = \sum_{|s| \leq 1} a_s \partial_x^s, \quad b(\partial_x) = \sum_{|s| \leq 2} b_s \partial_x^s,$$

$a_s, b_s$  — комплексні числа,  $\partial_t = \partial/\partial t$ ,  $\partial_x^s = \partial_{x_1}^{s_1} \cdots \partial_{x_p}^{s_p}$ ,  $d_{x_r} = \partial/\partial x_r$ ,  $x = (x_1, \dots, x_p)$ ,  $s = (s_1, \dots, s_p)$ ,  $|s| = s_1 + \cdots + s_p$ .

Розв'язок рівняння (1) заданий у два моменти часу  $t_0, t_1$ , де  $0 < t_0 < t_1 = t_0\tau$ , тобто умовами

$$(3) \quad u(t_0, x) = \varphi_0(x), \quad u(t_1, x) = \varphi_1(x), \quad x \in \Omega_{2\pi}^p.$$

Знайдемо розв'язок задачі (1), (3) за допомогою відокремлення змінної  $x$ , використовуючи ряди Фур'є

$$\varphi_0(x) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p} \varphi_{0k} e^{ikx}, \quad \varphi_1(x) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p} \varphi_{1k} e^{ikx}.$$

Згідно з рівнянням (1) звичайне диференціальне рівняння з векторним параметром  $k = (k_1, \dots, k_p) \in \mathbb{Z}^p$  має вигляд рівняння Ейлера

$$(4) \quad [t^2 d_t^2 + ta(ik)d_t + b(ik)] u_k(t) = 0, \quad d_t = d/dt,$$

а розв'язок рівняння (1) зображується рядом

$$(5) \quad u(t, x) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p} u_k(t) e^{ikx}, \quad kx = k_1 x_1 + \cdots + k_p x_p.$$

Введемо простори  $\Phi_{q,g}$  і  $U_{q,G}$  з нормами

$$\|\varphi\|_{q,g}^2 = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p} \tilde{k}^{2q} g^{2\tilde{k}} |\varphi_k|^2, \quad \|u\|_{q,G} = \sum_{r=0}^2 \max_{t \in [t^-, t^+]} \|t^r \partial_t^r u(t, \cdot)\|_{q-r, G(t)},$$

де  $g$  і  $G$  — додатне число і додатна функція,  $q \in \mathbb{R}$ .

## 2. ПОВУДОВА РОЗВ'ЯЗКУ ЗАДАЧІ

Позначимо  $a = a(ik)$ ,  $b = b(ik)$ , а корені характеристичного (квадратного) рівняння

$$(6) \quad \lambda^2 + (a - 1)\lambda + b = 0$$

через  $\lambda_1 = \lambda_1(k)$ ,  $\lambda_2 = \lambda_2(k)$ . І ці корені мають таке зображення:

$$(7) \quad \lambda_{1,2} = \frac{1 - a \mp \sqrt{D}}{2}, \quad D = (a - 1)^2 - 4b,$$

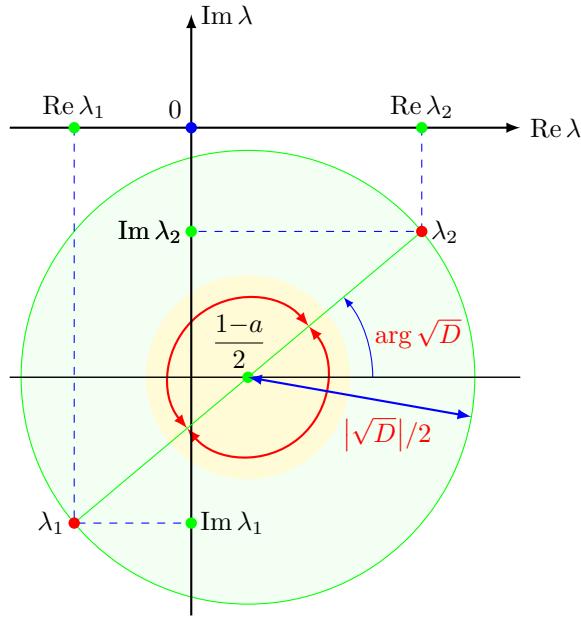


Рис. 1. Геометрична інтерпретація коренів

де аргумент  $\arg \sqrt{D}$  квадратного кореня з дискримінанта  $D$  належить множині  $(-\pi/2, \pi/2]$ , тому справдіється нерівність  $\operatorname{Re} \lambda_1 \leq \operatorname{Re} \lambda_2$ , причому  $\operatorname{Re} \lambda_1 < \operatorname{Re} \lambda_2$ , якщо  $\arg \sqrt{D} \neq \pi/2$ .

Якщо дискримінант  $D = D(k)$  полінома  $\lambda^2 + (a-1)\lambda + b$  не дорівнює нулю, то рівняння (6) має прості корені, а якщо  $D = 0$ , то корінь — кратний, зокрема  $\lambda_1 = \lambda_2 = (1-a)/2$ .

Для дійсних  $a, b$  маємо дійсні корені, якщо  $D \geq 0$  (зокрема різні, якщо  $D > 0$ ), і пару комплексних, якщо  $D < 0$ .

Геометрична інтерпретація коренів зображена на рис. 1.

Розіб'ємо множину  $\mathbb{Z}^p$  на дві множини  $\mathbb{Z}^p = \mathcal{Z}_1 \sqcup \mathcal{Z}_2$ , причому для векторів  $k \in \mathcal{Z}_2$  корені рівняння (6) є простими, а для векторів  $k \in \mathcal{Z}_1$ , для яких  $D(k) = 0$ , корінь — двократний.

Загальний розв'язок рівняння (4) для всіх  $t > 0$  зображає формула

$$(8) \quad \begin{aligned} u_k(t) &= t^{\lambda_1}(C_{1k} + C_{2k} \ln t) = t^{(1-a)/2}(C_{1k} + C_{2k} \ln t), & k \in \mathcal{Z}_1, \\ u_k(t) &= C_{1k}t^{\lambda_1} + C_{2k}t^{\lambda_2} = t^{(1-a)/2}(C_{1k}t^{-\sqrt{D}/2} + C_{2k}t^{\sqrt{D}/2}), & k \in \mathcal{Z}_2, \end{aligned}$$

де  $C_{1k}$  і  $C_{2k}$  — довільні комплексні сталі, а

$$t^\lambda = e^{\lambda \ln t} = e^{(\operatorname{Re} \lambda + i \operatorname{Im} \lambda) \ln t} = e^{\operatorname{Re} \lambda \ln t} (\cos \operatorname{Im} \lambda \ln t + i \sin \operatorname{Im} \lambda \ln t).$$

Функція (5) є розв'язком задачі (1), (3) лише тоді, коли

$$(9) \quad u_k(t_0) = \varphi_{0k}, \quad u_k(t_1) = \varphi_{1k}, \quad k \in \mathbb{Z}^p.$$

Звідси маємо системи для визначення сталих у формулі (8):

$$\begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_1} \ln t_0 \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_1} \ln t_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{1k} \\ C_{2k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varphi_{0k} \\ \varphi_{1k} \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_2} \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{1k} \\ C_{2k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varphi_{0k} \\ \varphi_{1k} \end{pmatrix}$$

з ненульовими матрицями

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_1} \ln t_0 \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_1} \ln t_1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & 0 \\ 0 & t_1^{\lambda_1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \ln t_0 \\ 1 & \ln t_1 \end{pmatrix}, \\ \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_2} \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & 0 \\ 0 & t_1^{\lambda_1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \tau^{\lambda_1 - \lambda_2} \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & t_1^{\lambda_2 - \lambda_1} \end{pmatrix}, \quad t_1 \leq 1, \\ \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_2} \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_2} & 0 \\ 0 & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \tau^{\lambda_1 - \lambda_2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1 - \lambda_2} & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad t_0 \geq 1, \end{aligned}$$

і для випадку  $t_0 < 1 < t_1$  з матрицею

$$\begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_2} \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & 0 \\ 0 & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & t_0^{\lambda_2 - \lambda_1} \\ t_1^{\lambda_1 - \lambda_2} & 1 \end{pmatrix}.$$

З формулами (8), відповідно, отримуємо

$$u_k(t) = t^{\lambda_1} \frac{(1 - \ln t)}{\ln \tau} \begin{pmatrix} \ln t_1 & -\ln t_0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{-\lambda_1} \varphi_{0k} \\ t_1^{-\lambda_1} \varphi_{1k} \end{pmatrix}, \quad k \in \mathcal{Z}_1,$$

де  $\ln(t_1/t_0) > 0$ , а для  $k \in \mathcal{Z}_2$ , відповідно, матимемо

$$(10) \quad \begin{aligned} u_k(t) &= \frac{(t^{\lambda_1} - t^{\lambda_2} t_1^{\lambda_1 - \lambda_2})}{1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}} \begin{pmatrix} 1 & -\tau^{\lambda_1 - \lambda_2} \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{-\lambda_1} \varphi_{0k} \\ t_1^{-\lambda_1} \varphi_{1k} \end{pmatrix}, \quad t_1 \leq 1, \\ u_k(t) &= \frac{-(t^{\lambda_1} - t^{\lambda_2})}{1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}} \begin{pmatrix} -1 & t_0^{\lambda_2 - \lambda_1} \\ t_1^{\lambda_1 - \lambda_2} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{-\lambda_1} \varphi_{0k} \\ t_1^{-\lambda_2} \varphi_{1k} \end{pmatrix}, \quad t_0 < 1 < t_1, \\ u_k(t) &= \frac{(t^{\lambda_1} t_0^{\lambda_2 - \lambda_1} - t^{\lambda_2})}{1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -\tau^{\lambda_1 - \lambda_2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{-\lambda_2} \varphi_{0k} \\ t_1^{-\lambda_2} \varphi_{1k} \end{pmatrix}, \quad t_0 \geq 1, \end{aligned}$$

де елементи  $\tau^{\lambda_1 - \lambda_2}$ ,  $t_0^{\lambda_2 - \lambda_1}$ ,  $t_1^{\lambda_1 - \lambda_2}$  відповідних квадратних матриць мають менший за одиницю модуль для всіх  $k \in \mathcal{Z}_2$  з умовою  $\operatorname{Re} \lambda_2 > \operatorname{Re} \lambda_1$ .

Якщо  $\operatorname{Re} \lambda_2 = \operatorname{Re} \lambda_1$ , то  $D < 0$ ,  $\sqrt{-D} > 0$ ,  $\lambda_{1,2} = (1 - a)/2 \mp i\sqrt{-D/4}$  і

$$\begin{pmatrix} t_0^{\lambda_1} & t_0^{\lambda_2} \\ t_1^{\lambda_1} & t_1^{\lambda_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t_0^{(1-a)/2} & 0 \\ 0 & t_1^{(1-a)/2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_0^{-i\sqrt{-D/4}} & t_0^{i\sqrt{-D/4}} \\ t_1^{-i\sqrt{-D/4}} & t_1^{i\sqrt{-D/4}} \end{pmatrix}, \quad k \in \mathcal{Z}_2,$$

а формулами (10) набувають вигляду

$$u_k(t) = \frac{(-\sin(\sqrt{-D} \ln \sqrt{t/t_1}) \quad \sin(\sqrt{-D} \ln \sqrt{t/t_0}))}{t^{(a-1)/2} \sin(\sqrt{-D} \ln \sqrt{\tau})} \begin{pmatrix} t_0^{(a-1)/2} \varphi_{0k} \\ t_1^{(a-1)/2} \varphi_{1k} \end{pmatrix}$$

у припущені, що  $\sqrt{-D(k)} \ln \tau \neq 2m\pi$  для усіх натуральних  $m$ . У протилежному випадку  $\sqrt{-D(k)} = 2m\pi / \ln \tau$ , або  $t_0^{\lambda_2 - \lambda_1} = t_1^{\lambda_2 - \lambda_1}$ , або  $\tau^{\lambda_1} = \tau^{\lambda_2}$  розв'язок задачі (4), (9) існує лише за умови  $\varphi_{1k} = \tau^{\lambda_1} \varphi_{0k}$ , а сама задача має одновимірне ядро, зокрема

$$u_k(t) = \left( \frac{t^{\lambda_1}}{t_0^{\lambda_1}} + \frac{t^{\lambda_2}}{t_0^{\lambda_2}} \right) \frac{\varphi_{0k}}{2} + \left( \frac{t^{\lambda_1}}{t_0^{\lambda_1}} - \frac{t^{\lambda_2}}{t_0^{\lambda_2}} \right) C_k \equiv \left( \frac{t^{\lambda_1}}{t_1^{\lambda_1}} + \frac{t^{\lambda_2}}{t_1^{\lambda_2}} \right) \frac{\varphi_{1k}}{2} + \left( \frac{t^{\lambda_1}}{t_1^{\lambda_1}} - \frac{t^{\lambda_2}}{t_1^{\lambda_2}} \right) \tau^{\lambda_1} C_k,$$

де  $C_k$  — довільне комплексне число.

Умова неоднозначності розв'язку задачі (1), (3) полягає у виконанні хоча б однієї з нескінченної кількості умов

$$b(ik) = \left( \frac{a(ik) - 1}{2} \right)^2 + \left( \frac{m\pi}{\ln \tau} \right)^2, \quad m \in \mathbb{N}, \quad k \in \mathbb{Z}^p,$$

причому розмірність її ядра дорівнює кількості розв'язків  $k \in \mathbb{Z}^p$  останнього рівняння і може бути нескінченною.

На підставі формул (10) отримуємо для похідних  $u_k^{(l)}$ , де  $l = 0, 1, 2$ , розв'язку  $u_k$  задачі (4), (9) відповідні нерівності

$$(11) \quad \begin{aligned} 8\lambda_l^* \frac{|t_0^{-\lambda_1} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_1} \varphi_{1k}|^2}{|1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}|^2} &\geq \begin{cases} |t^{l-\lambda_1} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \leq t_1, \\ |t^{l-\lambda_2} t_1^{\lambda_2 - \lambda_1} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \geq t_1, \end{cases} \\ 8\lambda_l^* \frac{|t_0^{-\lambda_1} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_2} \varphi_{1k}|^2}{|1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}|^2} &\geq \begin{cases} |t^{l-\lambda_1} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \leq 1, \\ |t^{l-\lambda_2} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \geq 1, \end{cases} \\ 8\lambda_l^* \frac{|t_0^{-\lambda_2} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_2} \varphi_{1k}|^2}{|1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}|^2} &\geq \begin{cases} |t^{l-\lambda_1} t_0^{\lambda_1 - \lambda_2} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \leq t_0, \\ |t^{l-\lambda_2} u_k^{(l)}(t)|^2, & t \geq t_0. \end{cases} \end{aligned}$$

Величини  $\lambda_l^*$  визначають формули

$$(12) \quad \lambda_0^* = 1, \quad \lambda_1^* = \max_r |\lambda_r|^2, \quad \lambda_2^* = \max_r |(\lambda_r - 1)\lambda_r|^2 = \max_r |a\lambda_r + b|^2.$$

### 3. ОЦІНЮВАННЯ РОЗВ'ЯЗКУ

Нехай компоненти вектора

$$\vec{b} = (b(1), \dots, b(p)) = (b_{s(1)}, \dots, b_{s(p)}),$$

де  $s(j) = (\underbrace{0, \dots, 0}_j, 2, 0, \dots, 0)$ , у рівнянні (1) належать кругу  $Q^*$  радіуса  $b^*$ , а саме

$Q^* = \{z \in \mathbb{C}: |z| \leq b^*\}$ . Тоді залежні від  $k$  величини

$$\lambda_1(k), \lambda_2(k), D(k), \Delta(k)$$

залежать також і від цього вектора на множині  $Q^{*p} = \underbrace{Q^* \times \dots \times Q^*}_p$ .

Розглядаємо множину розв'язків  $u = u(t, x)$  задачі (1), (3) складену для значень вектора  $\vec{b}$  на множині  $Q^{*p}$  з метою визначення її метричних оцінок.

Оскільки  $|a(ik)| \leq L_1 \tilde{k}$  і  $|b(ik)| \leq L_1^2 \tilde{k}^2$ , то  $|D(k)| \leq L_2^2 \tilde{k}^2$  і  $|\lambda_j(k)| \leq L_3 \tilde{k}$ , де додатні числа  $L_1, L_2, L_3$  — не залежать від  $k$  та  $\vec{b}$ , а залежать від  $b^*$ .

З іншого боку, на підставі рівностей  $D(k) = 4k_j^2 b(j) - D_1(k)$ , де  $D_1(k) = 4k_j^2 b(j) - D(k)$  не залежить від  $b(j)$  і  $k_j^2 = \max(k_1^2, \dots, k_p^2)$ , отримаємо оцінки знизу.

Для довільного фіксованого  $\varepsilon \in (0, 1]$  виберемо послідовність невід'ємних чисел  $\varepsilon_k$ , які задовольняють умову  $\sum_{k \in \mathbb{Z}^p \setminus \{0\}} \varepsilon_k^2 = \varepsilon/2$ .

Тоді міра множини

$$\tilde{Q}_k(b(1), \dots, b(j-1), b(j+1), \dots, b(p)), \quad k \neq 0,$$

елементів  $b(j) \in Q^*$ , що задовольняють нерівність

$$\left| b(j) - \frac{D_1(k)}{4k_j^2} \right| \leq \frac{\sqrt{2}}{\pi^{p/2} b^{*p-1}} \varepsilon_k, \quad \varepsilon_k \leq 1/2,$$

для довільного фіксованого вектора  $(b(1), \dots, b(j-1), b(j+1), \dots, b(p)) \in Q^{*p-1}$  не перевищує  $2\pi^{1-p} b^{*2(1-p)} \varepsilon_k^2$ , а міра множини  $\tilde{Q}_k$  усіх таких векторів  $\vec{b} \in Q^{*p}$  не перевищує  $2\varepsilon_k^2$ .

Тому на доповненні  $Q^{*p} \setminus \tilde{Q}_k$  цієї множини, що має міру не меншу ніж  $\pi^p b^{*(2p-2)} b^{*2} - 2\varepsilon_k^2$ , справджується оцінка знизу

$$|D(k)| = 4k_j^2 \left| b(j) - \frac{D_1(k)}{4k_j^2} \right| > \frac{4\sqrt{2}k_j^2}{\pi^{p/2} b^{*p-1}} \varepsilon_k \geq \frac{4\sqrt{2}\tilde{k}^2}{(p+1)\pi^{p/2} b^{*p-1}} \varepsilon_k.$$

Розглянемо вираз  $\Delta(k) = 1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}$ , який треба оцінити знизу. Оскільки  $\tau > 1$ , а  $\operatorname{Re}(\lambda_1 - \lambda_2) \leq 0$ , то для  $\Delta(k) = 1 - e^{(\lambda_1 - \lambda_2) \ln \tau}$  маємо оцінку зверху

$$|\Delta(k)| \leq 1 + e^{\operatorname{Re}(\lambda_1 - \lambda_2) \ln \tau} \leq 2$$

для усіх  $\vec{b} \in Q^{*p}$ , зокрема  $|\Delta(k)| = 2$ , якщо  $e^{(\lambda_1 - \lambda_2) \ln \tau} = -1$ . Якщо ж  $e^{(\lambda_1 - \lambda_2) \ln \tau} = 1$ , то  $|\Delta(k)| = 0$ .

Позначимо  $\varepsilon_k^* = \frac{\varepsilon_k / \sqrt{\tilde{k}}}{\sqrt{m_0 \pi^p b^{*2(p-1)}}}$ , причому  $m_0 = \frac{12}{11\pi} (L_2 \ln \tau + 1)$ , число  $\varepsilon$  вибираємо таким, щоб  $\varepsilon_k^* \leq 1/2$ ; тоді  $\operatorname{Re} z \leq 0$  і

$$|z| = \sqrt{|D(k)|} \ln \tau \leq \tilde{k} L_2 \ln \tau,$$

тобто  $z$  належить півкругу радіуса  $\tilde{k} L_2 \ln \tau$ .

Образи прямокутників

$$R_m = \{z = x + iy : (x, y) \in [-\varepsilon_k^{**}, 0] \times [-\varepsilon_k^{**} + 2\pi m, \varepsilon_k^{**} + 2\pi m]\}, \quad m \in \mathbb{Z},$$

де  $\varepsilon_k^{**} = \frac{\tilde{k} \ln \tau}{p L_2} \varepsilon_k^* = \frac{\sqrt{\tilde{k}} \ln \tau \cdot \varepsilon_k / p}{\sqrt{m_0 L_2^2 \pi^p b^{*2(p-1)}}}$ , що містять точки  $2\pi i m$ , при відображені  $w = e^z$  є однаковими, рис. 2; це частина кільця між колами  $|z| = e^{-\varepsilon_k^{**}}$ ,  $|z| = 1$  і променями  $\arg z = \pm \varepsilon_k^{**}$ .

Прямокутник  $R_m$  має ненульовий перетин з кругом  $|z| \leq \tilde{k} L_2 \ln \tau$ , якщо  $2\pi|m| - \varepsilon_k^{**} < \tilde{k} L_2 \ln \tau$  або  $11\pi|m| < 6\tilde{k} L_2 \ln \tau$ . Звідси отримуємо, що кількість таких перетинів не перевищує числа  $m_0 \tilde{k}$ .

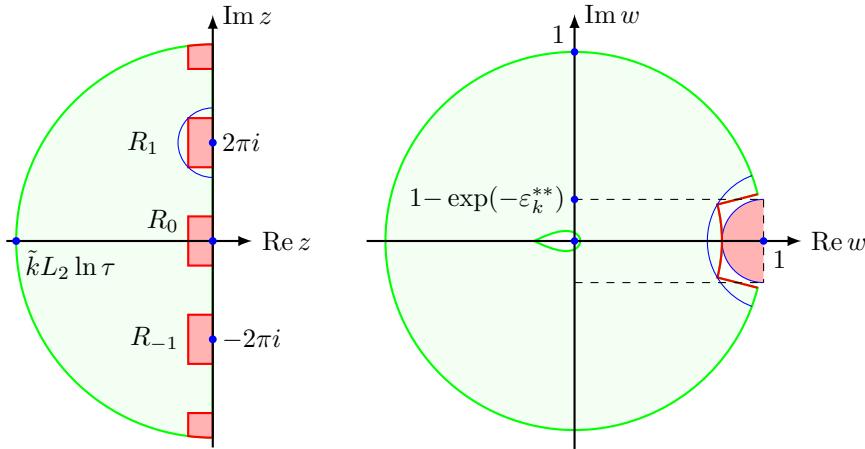


Рис. 2. Образи півкуга без прямокутників при відображені  $w = e^z$

Для довільної точки  $z \notin \bigcup_m R_m$  півкуга справджується нерівність

$$|1 - e^z| \geq 1 - e^{-\varepsilon_k^{**}} > \frac{3}{4}\varepsilon_k^{**}.$$

Справді, відстань від одиниці до точок  $e^{-\varepsilon_k^{**}} \cdot e^{i\varphi}$  дуги  $|\arg z| \leq \varepsilon_k^{**}$  на колі  $|z| = e^{-\varepsilon_k^{**}}$  не перевищує  $1 - e^{-\varepsilon_k^{**}}$ , оскільки

$$|1 - e^{i\varphi - \varepsilon_k^{**}}|^2 = (1 - e^{-\varepsilon_k^{**}} \cos \varphi)^2 + e^{-2\varepsilon_k^{**}} \sin^2 \varphi \geq (1 - e^{-\varepsilon_k^{**}} \cos \varphi)^2 \geq (1 - e^{-\varepsilon_k^{**}})^2.$$

Відстань від одиниці до точок  $|z|e^{\pm i\varepsilon_k^{**}}$  відрізка  $1 - e^{-\varepsilon_k^{**}} \leq |z| \leq 1$  обох променів  $\arg z = \pm \varepsilon_k^{**}$  не перевищує відстані до прямих  $y = \pm \operatorname{tg} \varepsilon_k^{**} \cdot x$  відповідно, яка є однаковою і дорівнює  $\sin \varepsilon_k^{**}$ .

Тому  $|1 - e^z| \geq \min(1 - e^{-\varepsilon_k^{**}}, \sin \varepsilon_k^{**})$ , оскільки мінімум модуля функції  $1 - e^z$  на півкузі з вилученими прямокутниками досягається на розглянутій частині границі кільця.

На відрізку  $[0, 1/2]$  маємо нерівності  $\sin x > 1 - e^{-x} > 3x/4$ , які випливають з формулі Маклорена

$$\sin x - (1 - e^{-x}) = \frac{x^2}{2} + \frac{e^{-\theta x} + \sin \theta x}{24} x^4 > \frac{x^2}{3} \geq 0,$$

$$1 - e^{-x} - \frac{3}{4}x = \left(x - e^{-\theta x} \frac{x^2}{2}\right) - \frac{3}{4}x > \frac{x}{4} - \frac{x^2}{2} = \frac{x}{2} \left(\frac{1}{2} - x\right) \geq 0,$$

де  $\theta = \theta(x)$  належить інтервалу  $(0, 1)$ .

Використовуємо рівність

$$(13) \quad z - 2\pi im = \frac{D(k) \ln^2 \tau + 4\pi^2 m^2}{z + 2\pi im} = \frac{b(j) - (D_1(k) - 4\pi^2 m^2)/(4k_j^2 \ln^2 \tau)}{(z + 2\pi im)/(4k_j^2 \ln^2 \tau)},$$

де  $D_1(k)$  не залежить від  $b(j)$ . Оскільки міра множини

$$Q_{mk}(b(1), \dots, b(j-1), b(j+1), \dots, b(p)), \quad k \neq 0,$$

елементів  $b(j) \in Q^*$ , що при фіксованому  $m$  задовольняють нерівність

$$(14) \quad \left| b(j) - \frac{D_1(k) - 4\pi^2 m^2}{4k_j^2 \ln^2 \tau} \right| \leq \sqrt{2}\varepsilon_k^*$$

для довільного фіксованого вектора  $(b(1), \dots, b(j-1), b(j+1), \dots, b(p)) \in Q^{*p-1}$ , не перевищує  $2\pi\varepsilon_k^{*2} = \frac{2\varepsilon_k^2}{m_0\pi^{p-1}b^{*2(p-1)}\tilde{k}}$ , то міра множини  $Q_k = \bigcup_m Q_{mk}$  усіх таких векторів  $\vec{b} \in Q^{*p}$ , що задовольняють нерівність хоча б для одного  $m$ , не більша  $2\varepsilon_k^2$ .

З нерівностей (13), (14) для  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q_k$  випливає формула

$$|z - 2\pi im| \geq 4k_j^2 \ln^2 \tau \frac{11\sqrt{2}\varepsilon_k^*}{23\tilde{k}L_2 \ln \tau} > \sqrt{2} \frac{\tilde{k} \ln \tau}{pL_2} \varepsilon_k^* = \sqrt{2} \cdot \varepsilon_k^{**},$$

яка спрвджується для всіх  $k \neq 0$ .

Звідси легко бачити, що  $z \notin \bigcup_m R_m$ , де  $\text{meas } Q_k \leq 2\varepsilon_k^2$ , і тому маємо такі оцінки знизу:  $|1 - e^z| \geq 3/8$ , якщо  $\varepsilon_k^{**} \geq 1/2$ , та  $|1 - e^z| \geq 3\varepsilon_k^{**}/4$ , якщо  $\varepsilon_k^{**} < 1/2$ .

Позначимо  $Q_0$  — множину векторів  $(a_0, b_0)$ , які лежать на комплексних параболах

$$b_0 = \left( \frac{a_0 - 1}{2} \right)^2 + \left( \frac{m\pi}{\ln \tau} \right)^2$$

для цілих чисел  $m$ ; якщо  $(a_0, b_0) \notin Q_0$ , то  $\Delta(0) \neq 0$ .

У припущені  $(a_0, b_0) \notin Q_0$  для довільних достатньо малих  $\varepsilon > 0$  і послідовності  $\varepsilon_k \geq 0$ , для яких  $\sum_{k \neq 0} \varepsilon_k^2 = \varepsilon/2$ , на множині  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q$  знаменники у формулі (11) задовольняють нерівність

$$(15) \quad |1 - \tau^{\lambda_1 - \lambda_2}| \geq \min \left( |\Delta(0)|, \frac{3}{8}, \frac{3}{4} L_4 \tilde{k}^{1/2} \varepsilon_k \right) \geq L_5 \tilde{k}^{1/2} \varepsilon_k, \quad k \in \mathbb{Z}^p,$$

де  $Q = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}^p \setminus \{0\}} Q_k$ ,  $\text{meas } Q \leq \varepsilon$  і  $L_4 = \frac{\ln \tau}{pL_2 b^{*p-1} \sqrt{m_0 \pi^p}} > 0$ ,  $L_5 > 0$ .

Для заданого  $\varepsilon$  і невід'ємної послідовності  $f_k$  з умовою  $0 < F = \sum_{k \neq 0} f_k^2 < \infty$

послідовність  $\varepsilon_k$  будеється за правилом  $\varepsilon_k = \sqrt{\frac{\varepsilon}{2F}} f_k$ .

Нехай корені (7) рівняння (6) на множині  $\tilde{Q} \subset Q^{*p} \setminus Q$  задовольняють умови

$$(16) \quad -\lambda_0^- \tilde{k} \leq \operatorname{Re}(\lambda_1 - \lambda_2) \leq \lambda_0^+ \tilde{k}, \quad -\lambda_j^- \tilde{k} \leq \operatorname{Re} \lambda_j \leq \lambda_j^+ \tilde{k}, \quad j = 1, 2,$$

для деяких дійсних чисел  $\lambda_0^\pm, \lambda_1^\pm, \lambda_2^\pm$ . Тоді  $-L_3 \leq -\lambda_1^- \leq -\lambda_2^- \leq \lambda_1^+ \leq \lambda_2^+ \leq L_3$  і  $-2L_2 \leq -\lambda_0^- \leq \lambda_0^+ \leq 0$ , тобто ці умови виконуються на усій множині  $Q^{*p}$  для чисел  $\lambda_1^\pm = \lambda_2^\pm = L_3$  і  $\lambda_0^- = 2L_2$ ,  $\lambda_0^+ = 0$ .

Нерівності  $\lambda_r^* \leq L_6^2 \tilde{k}^{2r}$ , де  $r = 0, 1, 2$ ,  $L_6 > 0$ , і формулі (11), (12), (15), (16) дають змогу у разі  $t_1 \leq 1$ , за умови  $(a_0, b_0) \notin Q_0$ , визначити для векторів  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q$  оцінки

$$(17) \quad t^{2r} |\tilde{k}^{-r} t^{\lambda_1^- \tilde{k}} u_k^{(r)}(t)|^2 \leq \frac{8L_6^2}{L_5^2 \tilde{k} \varepsilon_k^2} (|t_0^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{1k}|^2), \quad t \leq t_1,$$

$$(18) \quad t^{2r} |\tilde{k}^{-r} t^{\lambda_2^-} t_1^{\lambda_0^- \tilde{k}} u_k^{(r)}(t)|^2 \leq \frac{8L_6^2}{L_5^2 \tilde{k} \varepsilon_k^2} (|t_0^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{1k}|^2), \quad t_1 < t \leq 1,$$

$$(19) \quad t^{2r} |\tilde{k}^{-r} t^{-\lambda_2^+} t_1^{\lambda_0^- \tilde{k}} u_k^{(r)}(t)|^2 \leq \frac{8L_6^2}{L_5^2 \tilde{k} \varepsilon_k^2} (|t_0^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{0k}|^2 + |t_1^{-\lambda_1^+ \tilde{k}} \varphi_{1k}|^2), \quad t > 1.$$

Аналогічні оцінки для  $u_k$ , де  $k \in \mathbb{Z}^p \setminus \{0\}$ , визначено також в інших двох випадках.

#### 4. ОСНОВНИЙ РЕЗУЛЬТАТ

На підставі отриманих нерівностей для функцій  $u_k$  і оцінок мір множин векторів  $\vec{b}$  доводимо такі твердження.

**Теорема 1.** Якщо  $\varphi_0 \in \Phi_{(p^*+3)/2, g_{0j}}$ ,  $\varphi_1 \in \Phi_{(p^*+3)/2, g_{1j}}$ , причому вибір  $g_{0j}$ ,  $g_{1j}$  та  $t_0, t_1$  визначає таблицю

$j$	1	2	3
$t_0, t_1$	$t_1 \leq 1$	$t_0 < 1 < t_1$	$t_0 \geq 1$
$g_{0j}$	$t_0^{-L_3}$	$t_0^{-L_3}$	$t_0^{L_3}$
$g_{1j}$	$t_1^{-L_3}$	$t_1^{L_3}$	$t_1^{L_3}$

$p^* > p$  і  $(a_0, b_0) \notin Q_0$ , то для довільного  $\varepsilon > 0$  існує така множина  $Q \subset Q^{*p}$  з мірою  $\text{meas } Q \leq \varepsilon$ , що для довільного  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q$  існує єдиний розв'язок *и* задачі (1), (2) з простору  $U_{2,G_j}$  і справеджуються оцінки

$$(20) \quad \|u\|_{2,G_j}^2 \leq \frac{16L_6^2 \zeta(p^*)}{\varepsilon L_5^2} (\|\varphi_0\|_{(p^*+3)/2, g_{0j}}^2 + \|\varphi_1\|_{(p^*+3)/2, g_{1j}}^2), \quad j = 1, 2, 3,$$

де  $\zeta(p^*) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p \setminus \{0\}} \tilde{k}^{-p^*}$ , з функціями

$$G_1(t) = \begin{cases} t^{L_3}, & \text{якщо } t \leq t_1, \\ t^{L_3} t_1^{2L_2}, & \text{якщо } t_1 \leq t \leq 1, \\ t^{-L_3} t_1^{2L_2}, & \text{якщо } t \geq 1, \end{cases}$$

$$G_2(t) = \begin{cases} t^{L_3}, & \text{якщо } t \leq 1, \\ t^{-L_3}, & \text{якщо } t \geq 1, \end{cases}$$

$$G_3(t) = \begin{cases} t^{L_3} t_0^{-2L_2}, & \text{якщо } t \leq 1, \\ t^{-L_3} t_0^{-2L_2}, & \text{якщо } 1 \leq t \leq t_0, \\ t^{-L_3}, & \text{якщо } t \geq t_0. \end{cases}$$

**Доведення. Існування.** Приймемо  $\varepsilon_k^2 = \frac{\varepsilon}{2\zeta(p^*)} \tilde{k}^{-p^*}$ , де  $p^* > p$  і  $\varepsilon > 0$ . На підставі оцінок (17), (18), (19), в яких  $\lambda_1^\pm = \lambda_2^\pm = L_3$  і  $\lambda_0^- = 2L_2$ ,  $\lambda_0^+ = 0$ , та означення просторів  $\Phi_{q,g}$  і  $U_{q,G}$  одержуємо оцінку (20) для  $j = 1$  з зазначеними сталими  $g_{01}$  і  $g_{11}$  та функцією  $G_1(t)$ . З аналогічних оцінок одержують нерівності (20) для  $j = 2, 3$ . Формули (20) справджаються для всіх  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q$  за умови  $(a_0, b_0) \notin Q_0$ . Отримані нерівності доводять належність розв'язку до просторів  $U_{2,G_j}$ , де  $j = 1, 2, 3$ , у залежності від значень  $t_0, t_1$ .

*Єдиність.* Припустимо, що існують два розв'язки  $u_1 = u_1(t, x)$  і  $u_2 = u_2(t, x)$  задачі (1), (2) з простору  $U_{2,G_j}$ . Тоді функція  $u = u_2 - u_1$  є розв'язком задачі (1) з простору  $U_{2,G_j}$  з нульовими умовами

$$u(t_0, x) = 0, \quad u(t_1, x) = 0, \quad x \in \Omega_{2\pi}^p.$$

Кожний із коефіцієнтів Фур'є функції  $u$  є розв'язком відповідної задачі (4), (9) при  $\varphi_{0k} = \varphi_{1k} = 0$ . Згідно з умовами теореми на коефіцієнти рівняння  $(a_0, b_0) \notin Q_0$  і  $\vec{b} \in Q^{*p} \setminus Q$  випливає, що  $\Delta(k) \neq 0$  для всіх векторів  $k \in \mathbb{Z}^p$ . Отже,  $u_k(t) \equiv 0$  на  $[t^-, t^+]$  для усіх  $k$ , тому відповідно  $u = 0$ , тобто  $u_1 = u_2$ . Теорему доведено.  $\square$

Точніший результат отримується під час використання додаткових умов (16) для деякого фіксованого малого числа  $\varepsilon > 0$ ; при цьому  $\text{meas } \tilde{Q} \leq \pi^p b^{*2p} - \varepsilon$ .

**Теорема 2.** Якщо  $\varphi_0 \in \Phi_{(p^*+3)/2, g_{0j}}$ ,  $\varphi_1 \in \Phi_{(p^*+3)/2, g_{1j}}$ , причому вибір  $g_{0j}, g_{1j}$  та  $t_0, t_1$  визначає таблицю

$j$	1	2	3
$t_0, t_1$	$t_1 \leq 1$	$t_0 < 1 < t_1$	$t_0 \geq 1$
$g_{0j}$	$t_0^{-\lambda_1^+}$	$t_0^{-\lambda_1^+}$	$t_0^{\lambda_2^-}$
$g_{1j}$	$t_1^{-\lambda_1^+}$	$t_1^{\lambda_2^-}$	$t_1^{\lambda_2^-}$

$p^* > p$  та  $(a_0, b_0) \notin Q_0$  і виконується умова (16), то для довільного  $\varepsilon > 0$  існує така множина  $Q \subset Q^{*p}$  з мірою  $\text{meas } Q \leq \varepsilon$ , що для довільного  $\vec{b} \in \tilde{Q} \subset Q^{*p} \setminus Q$  існує єдиний розв'язок і задачі (1), (2) з простору  $U_{2,G_j}$  і справдіжуються оцінки

$$(21) \quad \|u\|_{2,G_j}^2 \leq \frac{16L_6^2 \zeta(p^*)}{\varepsilon L_5^2} (\|\varphi_0\|_{(p^*+3)/2, g_{0j}}^2 + \|\varphi_1\|_{(p^*+3)/2, g_{1j}}^2), \quad j = 1, 2, 3,$$

$\partial e \zeta(p^*) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^p \setminus \{0\}} \tilde{k}^{-p^*}$ , з функціями

$$G_1(t) = \begin{cases} t^{\lambda_1^-}, & \text{якщо } t \leq t_1, \\ t^{\lambda_2^-} t_1^{\lambda_0^-}, & \text{якщо } t_1 \leq t \leq 1, \\ t^{-\lambda_2^+} t_1^{\lambda_0^-}, & \text{якщо } t \geq 1, \end{cases}$$

$$G_2(t) = \begin{cases} t^{\lambda_1^-}, & \text{якщо } t \leq 1, \\ t^{-\lambda_2^+}, & \text{якщо } t \geq 1, \end{cases}$$

$$G_3(t) = \begin{cases} t^{\lambda_1^-} t_0^{-\lambda_0^-}, & \text{якщо } t \leq 1, \\ t^{-\lambda_1^+} t_0^{-\lambda_0^-}, & \text{якщо } 1 \leq t \leq t_0, \\ t^{-\lambda_2^+}, & \text{якщо } t \geq t_0. \end{cases}$$

## 5. Висновки

Використовуючи нерівності  $-L_3 \leq -\lambda_1^- \leq -\lambda_2^- \leq \lambda_1^+ \leq \lambda_2^+ \leq L_3$  і  $-2L_2 \leq -\lambda_0^- \leq \lambda_0^+ \leq 0$  можна порівняти простори отримані в теоремі 1 та теоремі 2. Для

$j = 1$ , тобто  $t_0 < t_1 \leq 1$ , отримуємо

$$t_0^{-\lambda_1^+} \leq t_0^{-L_3}, \quad t_1^{-\lambda_1^+} \leq t_1^{-L_3}, \quad t_1^{\lambda_1^-} \geq t^{L_3} \quad \text{для } t \leq t_1,$$

$$t_1^{\lambda_2^-} t_1^{\lambda_0^-} \geq t^{L_3} t_1^{2L_2} \quad \text{для } t_1 \leq t \leq 1, \quad t_1^{-\lambda_2^+} t_1^{\lambda_0^-} \geq t^{-L_3} t_1^{2L_2} \quad \text{для } t \geq 1.$$

Аналогічно отримуються такі ж нерівності для  $j = 2, 3$ . З отриманих нерівностей можна побачити, що простори  $\Phi_{(p^*+3)/2, g_{0j}}$  та  $\Phi_{(p^*+3)/2, g_{1j}}$  у разі виконання умови (16) є ширшими, а простори розв'язків  $U_{2, G_j}$  — вужчими в теоремі 2 у порівнянні з просторами теореми 1.

Зауважимо, що отримані результати переносяться на випадок багатоточкових задач для рівнянь і систем рівнянь високого порядку типу Ейлера.

#### Список використаної літератури

1. І. О. Бобик, Б. Й. Пташник, *Крайові задачі для гіперболічних рівнянь зі сталими коефіцієнтами*, Укр. мат. журн. **46** (1994), № 7, 795–802; **English version:** I. O. Bobyk and B. I. Ptashnyk, *Boundary-value problems for hyperbolic equations with constant coefficients*, Ukr. Math. J. **46** (1994), no. 7, 869–877. DOI: 10.1007/BF01056663
2. І. О. Бобик, М. М. Симотюк, *Задача з двома кратними вузлами для лінійних факторизованих рівнянь із частинними похідними*, Вісник Нац. ун-ту “Львівська політехніка”. Фіз.-мат. науки. (2010), № 625, 11–19.
3. П. І. Каленюк, І. В. Когут, З. М. Нитребич, *Дослідження задачі з однорідними локальними двоточковими умовами для однорідної системи рівнянь із частинними похідними*, Мат. методи та фіз.-мех. поля. **52** (2009), № 4, 7–17; **English version:** P. I. Kalenyuk, I. V. Kohut, and Z. M. Nytrebych, *An investigation into a problem with homogeneous local two-point conditions for a homogeneous system of partial differential equations*, J. Math. Sci. **174** (2011), no. 2, 121–135. DOI: 10.1007/s10958-011-0285-y
4. З. М. Нитребич, Б. Й. Пташник, С. М. Репетило, *Задача Діріхле–Неймана для лінійного гіперболічного рівняння високого порядку зі сталими коефіцієнтами у смузі*, Наук. вісник Ужгород. ун-ту. Сер. “Математика і інформатика” **25** (2014), № 1, 94–105.
5. З. М. Нитребич, О. М. Маланчук, *Диференціально-символьний метод розв'язування двоточкової за часом задачі для рівняння із частинними похідними*, Укр. мат. вісник **13** (2016), № 4, 514–531; **English version:** Z. M. Nytrebych and O. M. Malanchuk, *The differential-symbol method of solving the two-point problem with respect to time for a partial differential equation*, J. Math. Sci. **224** (2017), no. 4, 541–554. DOI: 10.1007/s10958-017-3434-0
6. Z. M. Nytrebych, O. M. Malanchuk, V. S. Il'kiv, and P. Ya. Pukach, *On the solvability of two-point in time problem for PDE*, Ital. J. Pure Appl. Math. **38** (2017), 715–726.
7. В. Н. Павленко, Т. А. Петраш, *Периодические решения уравнения колебаний струны с граничными условиями Неймана и Дирихле и разрывной нелинейностью*, Тр. Ин-та математики и механики УрО РАН. **18** (2012), № 2, 199–204.
8. Б. І. Пташник, *Некоректные граничные задачи для дифференциальных уравнений с частными производными*, Наук. думка, Київ, 1984.
9. Б. І. Пташник, П. І. Штабалюк, *Краевая задача для гиперболических уравнений в класе функцій, почти періодических по пространственным переменным*, Дифференц. уравнения. **22** (1986), № 4, 669–678.
10. Б. Й. Пташник, С. М. Репетило, *Задача Діріхле–Неймана для системи рівнянь із частинними похідними зі сталими коефіцієнтами*, Прикл. проблеми механіки і математики **10** (2012), 7–14.

11. Б. И. Пташник, С. М. Репетило, *Задача Діріхле-Неймана у смузі для гіперболічних рівнянь зі сталими коефіцієнтами*, Мат. методи та фіз.-мех. поля. **56** (2013), no. 3, 15–28; **English version:** B. Yo. Ptashnyk and S. M. Repetylo, *Dirichlet-Neumann problem in a strip for hyperbolic equations with constant coefficients*, J. Math. Sci. **205** (2015), no. 4, 501–517. DOI: 10.1007/s10958-015-2263-2
12. Б. И. Пташник, С. М. Репетило, *Задача Діріхле-Неймана для систем гіперболічних рівнянь зі сталими коефіцієнтами*, Мат. методи та фіз.-мех. поля. **57** (2014), no. 2, 25–31; **English version:** B. Yo. Ptashnyk and S. M. Repetylo, *Dirichlet-Neumann problem for systems of hyperbolic equations*, J. Math. Sci. **215** (2016), no. 1, 26–35. DOI: 10.1007/s10958-016-2819-9
13. С. М. Репетило, М. М. Симотюк, *Задача Діріхле-Неймана для рівнянь із частинними похідними високого порядку зі сталими коефіцієнтами*, Прикл. проблеми механіки і математики. **16** (2018), 147–153.
14. М. М. Симотюк, *Двоточкова задача для лінійних рівнянь із частинними похідними зі сталими коефіцієнтами*, Наук. Вісник Ужгород. нац. ун-ту. **7** (2002), 96–107.
15. М. М. Симотюк *Двоточкова задача для псевдоінтеренціальних рівнянь*, Мат. методи та фіз.-мех. поля. **48** (2005), № 1, 44–58.
16. М.М. Симотюк, *Задача з двома кратними вузлами для систем лінійних рівнянь із частинними похідними, однопорідних за порядком диференціювання*, Матем. вісник НТШ **1** (2004), 130–148.

*Стаття: надійшла до редколегії 07.12.2020  
 доопрацьована 31.12.2020  
 прийнята до друку 18.05.2021*

## THE TWO-POINT PROBLEM FOR EULER TYPE PARTIAL DIFFERENTIAL EQUATION OF THE SECOND ORDER

**Volodymyr ILKIV, Yaroslav SLONOVSKYI**

*Lviv Polytechnic National University,  
 Stepana Bandery Str., 12, 79000, Lviv, Ukraine  
 e-mail: yaroslav.o.slonovskyi@lpnu.ua*

A two-point problem for partial differential equations of the second order with coefficients dependent only on time variable (Euler type equation) is considered. This problem is ill-posed, and its solvability is related to the problem of small denominators. Existence and uniqueness of the solution are established, based on lower bounds estimations for the small denominators.

*Key words:* partial differential equations, two-point problem, small denominators, ill-posed problems.